



Principale

Tipo di prodotto o componente	Servomotore
Nome abbreviato	BMH
Massima velocità meccanica	8000 rpm
Coppia di arresto continua	1,4 Nm per LXM32,D12N4 3 A a 400 V trifase 1,4 Nm per LXM32,D12N4 3 A a 480 V trifase 1.2 Nm per LXM32.U60N4 1.5 A a 400 V trifase 1.2 Nm per LXM32.U60N4 1.5 A a 480 V trifase
Coppia max di arresto	4.2 Nm per LXM32.U60N4 1.5 A a 400 V trifase 4.2 Nm per LXM32.U60N4 1.5 A a 480 V trifase 4.2 Nm per LXM32.D12N4 3 A a 400 V trifase 4.2 Nm per LXM32.D12N4 3 A a 480 V trifase
Potenza in uscita	700 W per LXM32,D12N4 3 A a 400 V trifase 700 W per LXM32,D12N4 3 A a 480 V trifase 350 W per LXM32.U60N4 1.5 A a 400 V trifase 350 W per LXM32.U60N4 1.5 A a 480 V trifase
Coppia nominale	1.1 Nm per LXM32.U60N4 1.5 A a 400 V trifase 1.1 Nm per LXM32.U60N4 1.5 A a 480 V trifase 1.3 Nm per LXM32.D12N4 3 A a 400 V trifase 1.3 Nm per LXM32.D12N4 3 A a 480 V trifase
Velocità nominale	5000 rpm per LXM32,D12N4 3 A a 400 V trifase 3000 rpm per LXM32.U60N4 1.5 A a 480 V trifase 5000 rpm per LXM32,D12N4 3 A a 480 V trifase 3000 rpm per LXM32.U60N4 1.5 A a 400 V trifase
Compatibilità prodotto	LXM32,U60N4 a 400...480 V trifase LXM32,D12N4 a 400...480 V trifase
Estremità d'albero	Chiuso a chiave
Grado di protezione IP	IP54 (standard)
Risoluzione del segnale velocità	131072 punti/giro x 4096 giri
Freno di stazionamento	Senza
Supporto per montaggio	Flangia standard internazionale
Collegamento elettrico	Connettori a 90° ruotabili

Complementare

Compatibilità gamma	Lexium 32
Tensione alimentazione nominale [Us]	480 V
Numero di fasi della rete	Trifase
Corrente di stallo continua	1.78 A
Potenza continua	1.05 W
Irms corrente max	6 A per LXM32,U60N4 6 A per LXM32.D12N4
Massima corrente permanente	5.97 A
Secondo albero	Without second shaft end
Diametro dell'albero	11 mm
Lunghezza albero	23 mm
Larghezza chiave	18 mm
Tipo di feedback	Multiturn SinCos Hiperface
Dimensione flangie motore	70 mm
Number of motor stacks	1
Costante coppia	0.79 N.m/A a 120 °C
Costante emf posteriore	50.72 V/krpm a 120 °C
Numero di poli motore	10

Inerzia del rotore	0.59 kg.cm ²
Resistenza statore	8.3 Ohm a 20 °C
Induttanza statore	23.4 mH a 20 °C
Costante di tempo elettrica statore	2.8 ms a 20 °C
Forza radiale max Fr	360 N a 6000 rpm 380 N a 5000 rpm 410 N a 4000 rpm 460 N a 3000 rpm 520 N a 2000 rpm 660 N a 1000 rpm
Forza assiale max Fa	0,2 x Fr
Tipo di raffreddamento	Convezione naturale
Lunghezza	122 mm
Diametro collare di centraggio	60 mm
Profondità collare di centraggio	2.5 mm
Numero di fori di montaggio	4
Diametro dei fori di montaggio	5.5 mm
Diametro del cerchio dei fori di montaggio	82 mm
Peso prodotto	1,6 kg

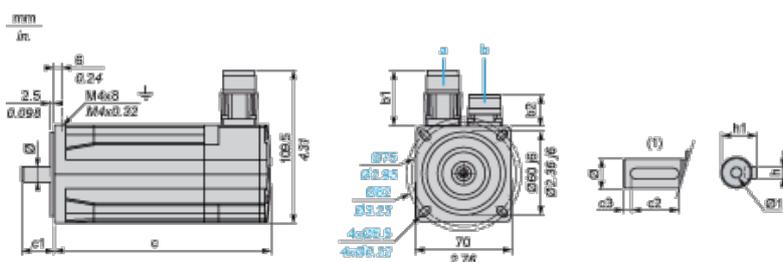
Ambiente

Sostenibilità dell'offerta

Stato sostenibilità offerta	Prodotto Green Premium
RoHS (codice data: aass)	Conforme - da 0936 - dichiarazione di conformità Schneider Electric
REACH	Non contiene SVHC oltre i limiti
Profilo ambientale prodotto	Disponibile
Istruzioni fine vita prodotto	Non richiede operazioni specifiche di riciclaggio

Servo Motors Dimensions

Example with Straight Connectors



- a: Power supply for servo motor brake
- b: Power supply for servo motor encoder
- (1) Shaft end, keyed slot (optional)

Dimensions in mm

Straight connectors		Rotatable angled connectors		c (without brake)	c (with brake)	c1	c2	c3	h	h1	Ø	Ø1 for screws
b1	b2	b1	b2									
39.5	25.5	39.5	39.5	122	161	23	18	2.5	4 h9	12.5 ⁺⁰ _{-0.13}	11 k6	M4 x 14

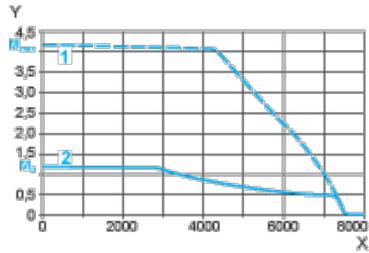
Dimensions in in.

Straight connectors		Rotatable angled connectors		c (without brake)	c (with brake)	c1	c2	c3	h	h1	Ø	Ø1 for screws
b1	b2	b1	b2									

400 V 3-Phase Supply Voltage

Torque/Speed Curves

Servo motor with LXM32•U60N4 servo drive



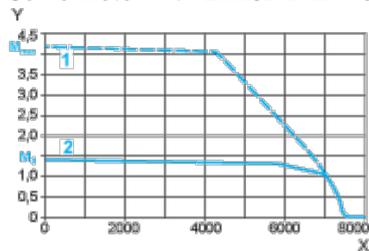
X Speed in rpm

Y Torque in Nm

1 Peak torque

2 Continuous torque

Servo motor with LXM32•D12N4 servo drive



X Speed in rpm

Y Torque in Nm

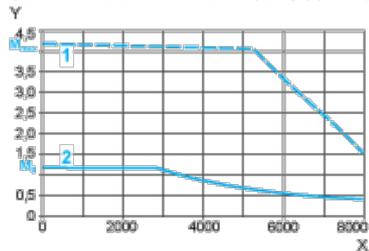
1 Peak torque

2 Continuous torque

480 V 3-Phase Supply Voltage

Torque/Speed Curves

Servo motor with LXM32•U60N4 servo drive



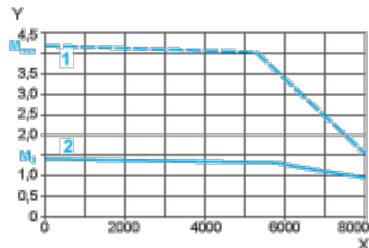
X Speed in rpm

Y Torque in Nm

1 Peak torque

2 Continuous torque

Servo motor with LXM32•D12N4 servo drive



X Speed in rpm

Y Torque in Nm

- 1 Peak torque
- 2 Continuous torque